Università degli Studi di Genova Facoltà di Ingegneria

> Compitino di Meccanica dei Fluidi 27 Ottobre 2005, ore 8:00 Un foglio "aiuti" formato A4 ammesso Rispondete dettagliatamente e giustificate tutte le vostre risposte COMPITINO B

### Esercizio 1: Unità di misura

Si scriva l'espressione e si diano le unità di misura del momento di inerzia  $I_{xx}$  di una superficie S rispetto all'asse x. Si spieghi perchè la coordinata  $y_F$  del centro di spinta F risulta uguale a  $y_F = I_{xx}/(y_C S)$ , con  $y_C$  la coordinata del baricentro di S.

Esercizio 2: Matrice degli sforzi

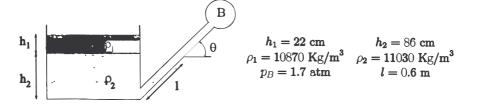
Una matrice degli sforzi in un punto A di un fluido è data da:

 $\begin{bmatrix} T_{xx} & T_{xy} \\ T_{yx} & T_{yy} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{bmatrix}$  [KPa]

- 1. Si esprima  $\underline{T}_n$ , vettore di sforzo nel piano di normale  $\underline{n} = (n_1, n_2)$  nel punto A.
- 2. Si mostri che un versore <u>t</u> ortogonale ad <u>n</u> può essere dato da <u>t</u> =  $(-n_2, n_1)$ . Si esprima il versore antiparallelo a <u>t</u>.
- 3. Si scriva la proiezione  $T_{nt}$  di  $\underline{T}_n$  su <u>t</u> e si dimostri che tale proiezione è massima quando  $\underline{n} = (1, 0)$ . Quanto vale  $T_{nt}$  in tal caso?

Esercizio 3: "Manometri"

Dato il dispositivo in figura, calcolare l'angolo  $\theta$  in modo da avere all'equilibrio nel tubo inclinato una colonna di fluido di lunghezza *l*.



(~4 punti)

(~5 punti)



(~5 punti)

## Esercizio 4: Idrostatica in sistemi non inerziali

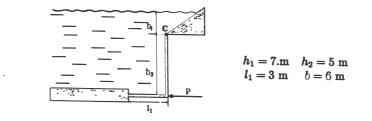
### (~4 punti)

(~8 punti)

A partire da  $\underline{\nabla}p = f_{\text{eff}}$  si dimostri che le linee isobare sono ortogonali a  $f_{\text{eff}}$  con  $f_{\text{eff}}$  la risultante dell'insieme di forze di volume e di inerzia sul sistema. Per semplificare si consideri un sistema di riferimento cartesiano bidimensionale.

# Esercizio 5: Forze e momenti su una paratia

Una paratia come in figura si trova sotto il livello dell'acqua ed è incernierata in C. Determinare il valore minimo della forza  $\underline{P}$  per impedire la fuoriuscita di liquido. (Si trascuri il peso proprio della paratia e l'attrito della cerniera; la dimensione b è ortogonale al foglio.)

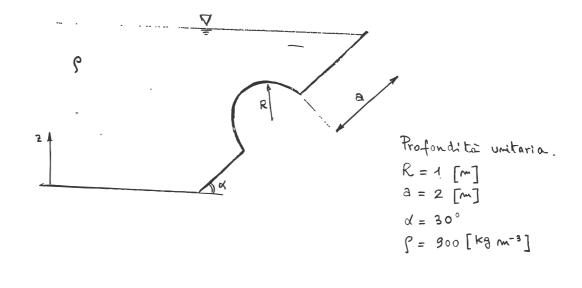


Suggerimento: si consideri la distribuzione trapezoidale di pressione sulla parte verticale della paratia come la somma di due contribuzioni distinte, una contribuzione uniforme ed una contribuzione triangolare, e si calcoli il momento di ciascuna delle due distribuzioni.

### Esercizio 6: Spinta su una superficie gobba

#### (~7 punti)

Data la superficie gobba di figura si calcolino le componenti orizzontale e verticale della spinta risultante, nonchè le linee di azione delle due componenti.

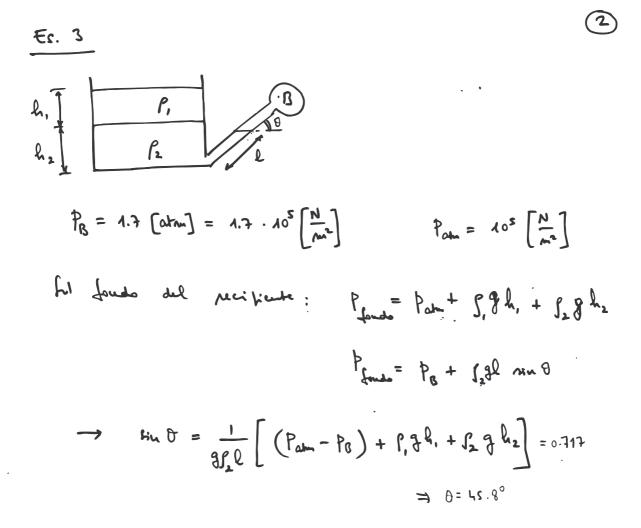


Es. 1  

$$T_{XX} = \int_{S} y^{2} dS \qquad \text{is Answere in } \begin{bmatrix} An^{4} \end{bmatrix} \text{ mel} \\ \text{fifture Si} \end{aligned}$$

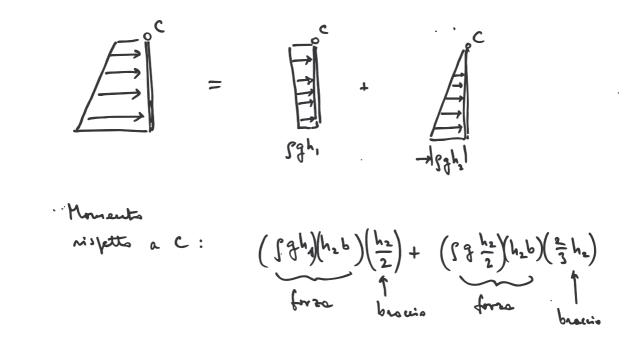
$$^{i}Y_{F} = \frac{T_{XX}}{Y_{C}S} \qquad \text{is those impound of the ill products} \\ \text{able rimitante } x^{-} uprobe al products \\ \text{dube rimite distribute.} \end{aligned}$$

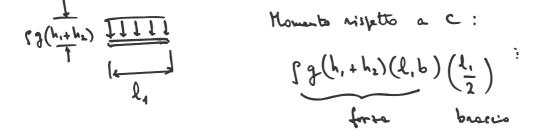
$$\frac{Fr. 2}{TT} = \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{bmatrix} \qquad T_{M} = \begin{bmatrix} M_{1} & M_{2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{bmatrix} = \\ 1. \qquad = \begin{bmatrix} M_{1} - M_{2} \\ -1 & 1 \end{bmatrix} = \\ 1. \qquad = \begin{bmatrix} M_{1} - M_{2} \\ -1 & 1 \end{bmatrix} = \\ 1. \qquad = \begin{bmatrix} M_{1} - M_{2} \\ -1 & 1 \end{bmatrix} = \\ 1. \qquad = \begin{bmatrix} M_{1} - M_{2} \\ -1 & 1 \end{bmatrix} = \\ 1. \qquad = \begin{bmatrix} M_{1} - M_{2} \\ -1 & 1 \end{bmatrix} = \\ 1. \qquad = \begin{bmatrix} M_{1} - M_{2} \\ -1 & 1 \end{bmatrix} = \\ 1. \qquad = \begin{bmatrix} M_{1} - M_{2} \\ -1 & 1 \end{bmatrix} = \\ 1. \qquad = \begin{bmatrix} M_{1} - M_{2} \\ -1 & 1 \end{bmatrix} = \\ 1. \qquad = \begin{bmatrix} M_{1} - M_{2} \\ -1 & 1 \end{bmatrix} = \\ 1. \qquad = \begin{bmatrix} M_{1} - M_{2} \\ -1 & 1 \end{bmatrix} = \\ 1. \qquad = \begin{bmatrix} M_{1} - M_{2} \\ -1 & 1 \end{bmatrix} = \\ 1. \qquad = \begin{bmatrix} M_{1} - M_{2} \\ -1 & 1 \end{bmatrix} = \\ 1. \qquad = \begin{bmatrix} M_{1} - M_{2} \\ -1 & 1 \end{bmatrix} = \\ 1. \qquad = \begin{bmatrix} M_{1} - M_{2} \\ -1 & 1 \end{bmatrix} = \\ 1. \qquad = \begin{bmatrix} M_{1} - M_{2} \\ -1 & 1 \end{bmatrix} = \\ 1. \qquad = \begin{bmatrix} M_{1} - M_{2} \\ -1 & 1 \end{bmatrix} = \\ 1. \qquad = \begin{bmatrix} M_{1} - M_{2} \\ -1 & 1 \end{bmatrix} = \\ 1. \qquad = \begin{bmatrix} M_{1} - M_{2} \\ -1 & 1 \end{bmatrix} = \\ 1. \qquad = \begin{bmatrix} M_{1} - M_{2} \\ -1 & 1 \end{bmatrix} = \\ 1. \qquad = \begin{bmatrix} M_{1} - M_{2} \\ -1 & 1 \end{bmatrix} = \\ 1. \qquad = \begin{bmatrix} M_{1} - M_{2} \\ -1 & 1 \end{bmatrix} = \\ 1. \qquad = \begin{bmatrix} M_{1} - M_{2} \\ -1 & 1 \end{bmatrix} = \\ 1. \qquad = \begin{bmatrix} M_{1} - M_{2} \\ -1 & 1 \end{bmatrix} = \\ 1. \qquad = \begin{bmatrix} M_{1} - M_{2} \\ -1 & 1 \end{bmatrix} = \\ 1. \qquad = \begin{bmatrix} M_{1} - M_{2} \\ -1 & 1 \end{bmatrix} = \\ 1. \qquad = \begin{bmatrix} M_{1} - M_{2} \\ -1 & 1 \end{bmatrix} = \\ 1. \qquad = \begin{bmatrix} M_{1} - M_{2} \\ -1 & 1 \end{bmatrix} = \\ 1. \qquad = \begin{bmatrix} M_{1} - M_{2} \\ -1 & 1 \end{bmatrix} = \\ 1. \qquad = \begin{bmatrix} M_{1} - M_{2} \\ -1 & 1 \end{bmatrix} = \\ 1. \qquad = \begin{bmatrix} M_{1} - M_{2} \\ -1 & 1 \end{bmatrix} = \\ 1. \qquad = \begin{bmatrix} M_{1} - M_{2} \\ -1 & 1 \end{bmatrix} = \\ 1. \qquad = \begin{bmatrix} M_{1} - M_{2} \\ -1 & 1 \end{bmatrix} = \\ 1. \qquad = \begin{bmatrix} M_{1} - M_{2} \\ -1 & 1 \end{bmatrix} = \\ 1. \qquad = \begin{bmatrix} M_{1} - M_{2} \\ -1 & 1 \end{bmatrix} = \\ 1. \qquad = \begin{bmatrix} M_{1} - M_{2} \\ -1 & 1 \end{bmatrix} = \\ 1. \qquad = \begin{bmatrix} M_{1} - M_{2} \\ -1 & 1 \end{bmatrix} = \\ 1. \qquad = \begin{bmatrix} M_{1} - M_{2} \\ -1 & 1 \end{bmatrix} = \\ 1. \qquad = \begin{bmatrix} M_{1} - M_{2} \\ -1 & 1 \end{bmatrix} = \\ 1. \qquad = \begin{bmatrix} M_{1} - M_{2} \\ -1 & 1 \end{bmatrix} = \\ 1. \qquad = \begin{bmatrix} M_{1} - M_{2} \\ -1 & 1 \end{bmatrix} = \\ 1. \qquad = \begin{bmatrix} M_{1} - M_{2} \\ -1 & 1 \end{bmatrix} = \\ 1. \qquad = \begin{bmatrix} M_{1} - M_{1} \\ -1 & 1 \end{bmatrix} = \\ 1. \qquad = \begin{bmatrix} M_{1} - M_{1} \\ -1 & 1 \end{bmatrix} = \\ 1. \qquad = \begin{bmatrix} M_{1} - M_{1} \\ -1 & 1 \end{bmatrix} = \\ 1. \qquad = \begin{bmatrix} M_{1} - M_{1} \\ -1 & 1 \end{bmatrix} = \\ 1. \qquad =$$



 $\overline{Ei. 4} \qquad \overline{\nabla}P = \underline{f}_{eff}$   $\overline{\nabla}P = \begin{pmatrix} \overline{oP} & , & \overline{oP} \\ \overline{ox} & , & \overline{oy} \end{pmatrix} \qquad \underline{f}_{eff} = \begin{pmatrix} f_x & , & f_y \end{pmatrix}$   $\overline{oP}_{Dx} = f_x \qquad \overline{oP}_{Dy} = f_y \qquad dp = f_x \, dx + f_y \, dy$   $lsabaxa : p = cat. \rightarrow dp = 0$   $\rightarrow f_x \, dx + f_y \, dy = 0 \qquad \Rightarrow \qquad dy = -\frac{f_x}{f_y} \qquad penduna$   $lsabaxa : f_{eff} : \boxed{m = \frac{f_y}{f_x}} \qquad group = \frac{dy}{f_y} \qquad tau \theta = \frac{f_y}{f_x}$ 

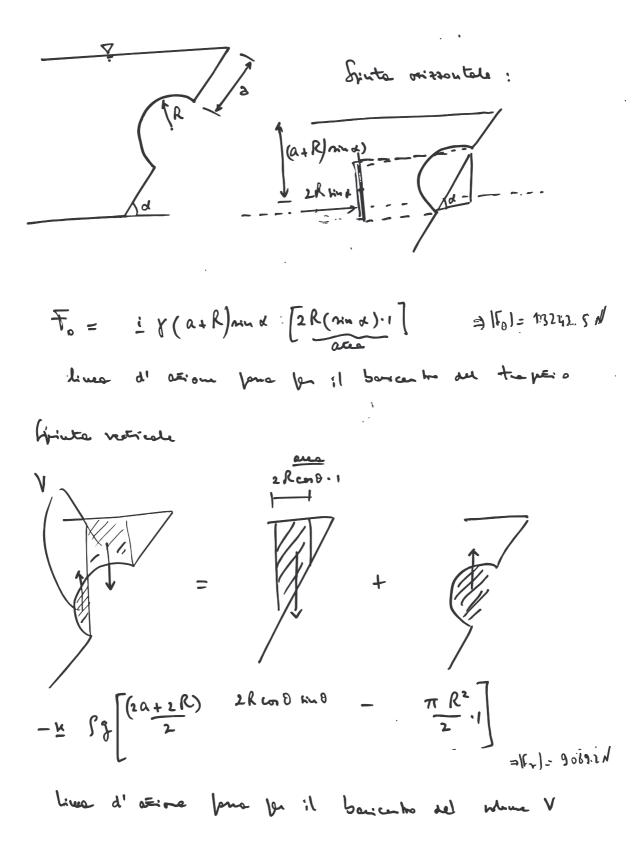
Fr. S





Momento della forza  $\underline{P}$ :  $P \cdot h_2$ Quindi, P dere enere olueno syrale a:  $\underline{P} = \frac{P_3}{h_2} \left[ \frac{h_1 b h_2^2}{2} + \frac{h_3^3 b}{3} + \frac{(h_1 + h_2) l_1^2 b}{2} \right] = 2156238 [N]$ 

(3)



4